Sampling, Matrices, Tensors

January 11, 2013

イロト イヨト イヨト イヨト



• A an $m \times n$ matrix, real entries.

2

イロト イヨト イヨト イヨト



- A an $m \times n$ matrix, real entries.
- Attach a probability p_j with j th column of A. The p_j sum to 1.

э

(I) < ((()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) <



- A an $m \times n$ matrix, real entries.
- Attach a probability p_j with j th column of A. The p_j sum to 1.
- In *s* i.i.d. trials, pick *s* columns of *A* with these probabilities.



- A an $m \times n$ matrix, real entries.
- Attach a probability p_j with j th column of A. The p_j sum to 1.
- In s i.i.d. trials, pick s columns of A with these probabilities.
- Scale picked columns.

イロト イヨト イヨト イヨト



- A an $m \times n$ matrix, real entries.
- Attach a probability p_j with j th column of A. The p_j sum to 1.
- In s i.i.d. trials, pick s columns of A with these probabilities.
- Scale picked columns.
- Form $m \times s$ matrix *B* of sampled, scaled columns.



- A an $m \times n$ matrix, real entries.
- Attach a probability p_j with j th column of A. The p_j sum to 1.
- In s i.i.d. trials, pick s columns of A with these probabilities.
- Scale picked columns.
- Form $m \times s$ matrix *B* of sampled, scaled columns.
- Want $B_{m \times s} \approx A_{m \times n}$. Makes sense??

3

イロト イ団ト イヨト イヨト

- A an $m \times n$ matrix, real entries.
- Attach a probability p_j with j th column of A. The p_j sum to 1.
- In s i.i.d. trials, pick s columns of A with these probabilities.
- Scale picked columns.
- Form $m \times s$ matrix *B* of sampled, scaled columns.
- Want $B_{m \times s} \approx A_{m \times n}$. Makes sense??
- Try BB^T ≈ AA^T. Both are m × m !
 With correct scaling, can make it Unbiased:

$$E(BB^T) = AA^T.$$

< ロ > < 同 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ >

• Large Matrix *A*. Sampling and scaling some columns to form *B* got us

$$E(BB^T) = AA^T.$$

< ロ > < 同 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ >

• Large Matrix *A*. Sampling and scaling some columns to form *B* got us

$$E(BB^T) = AA^T.$$

• Minimize Variance. [Of a matrix?]

(I) < ((()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) <

()

 Large Matrix A. Sampling and scaling some columns to form B got us

$$E(BB^T) = AA^T.$$

- Minimize Variance. [Of a matrix?]
- Frieze, K., Vempala Sampling probabilities proportional to SQUARED LENGTHS of columns minimize the variance.

 Large Matrix A. Sampling and scaling some columns to form B got us

$$E(BB^T) = AA^T.$$

- Minimize Variance. [Of a matrix?]
- Frieze, K., Vempala Sampling probabilities proportional to SQUARED LENGTHS of columns minimize the variance.
- Many applications of length-squared sampling:

< ロ > < 同 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ >

 Large Matrix A. Sampling and scaling some columns to form B got us

$$E(BB^T) = AA^T$$
.

- Minimize Variance. [Of a matrix?]
- Frieze, K., Vempala Sampling probabilities proportional to SQUARED LENGTHS of columns minimize the variance.
- Many applications of length-squared sampling:
 - Estimate of invariants of matrix.

< ロ > < 同 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ >

 Large Matrix A. Sampling and scaling some columns to form B got us

$$E(BB^T) = AA^T$$
.

- Minimize Variance. [Of a matrix?]
- Frieze, K., Vempala Sampling probabilities proportional to SQUARED LENGTHS of columns minimize the variance.
- Many applications of length-squared sampling:
 - Estimate of invariants of matrix.
 - Matrix Compression by sampling: Sample of rows and columns sufficient to approximate any matrix. Drineas, K., Mahoney
 - Approximate maximization of cubic and higher forms.

イロト 不得 トイヨト イヨト

• We fix one measure of error, namely, relative spectral norm for this talk:

Spectral Norm of
$$(AA^T - BB^T)$$

Spectral Norm of AA^{T}

4 E 5

• We fix one measure of error, namely, relative spectral norm for this talk:

$$\frac{\text{Spectral Norm of } (AA^T - BB^T)}{\text{Spectral Norm of } AA^T}.$$

 How many samples (= s, the number of columns of B) do we need to ensure that with high probability, the error is at most 0.01?

()

We fix one measure of error, namely, relative spectral norm for this talk:
 Spectral Norm of (AA^T – BB^T)

Spectral Norm of
$$(AA^T - BB^T)$$
.
Spectral Norm of AA^T .

- How many samples (= s, the number of columns of B) do we need to ensure that with high probability, the error is at most 0.01?
- Let $r = \operatorname{rank}(A)$. [Actually, $r = ||A||_F^2/||A||^2$ which is at most rank will do.]

• We fix one measure of error, namely, relative spectral norm for this talk:

$$\frac{\text{Spectral Norm of } (AA^T - BB^T)}{\text{Spectral Norm of } AA^T}.$$

- How many samples (= s, the number of columns of B) do we need to ensure that with high probability, the error is at most 0.01?
- Let $r = \operatorname{rank}(A)$. [Actually, $r = ||A||_F^2/||A||^2$ which is at most rank will do.]
 - Original FKV: $s = r^3$ works.

• We fix one measure of error, namely, relative spectral norm for this talk:

$$\frac{\text{Spectral Norm of } (AA^T - BB^T)}{\text{Spectral Norm of } AA^T}.$$

- How many samples (= s, the number of columns of B) do we need to ensure that with high probability, the error is at most 0.01?
- Let $r = \operatorname{rank}(A)$. [Actually, $r = ||A||_F^2/||A||^2$ which is at most rank will do.]
 - Original FKV: $s = r^3$ works.
 - Drineas, K., Mahoney $s = r^2$ suffices.

• We fix one measure of error, namely, relative spectral norm for this talk:

$$\frac{\text{Spectral Norm of } (AA^T - BB^T)}{\text{Spectral Norm of } AA^T}.$$

- How many samples (= s, the number of columns of B) do we need to ensure that with high probability, the error is at most 0.01?
- Let $r = \operatorname{rank}(A)$. [Actually, $r = ||A||_F^2/||A||^2$ which is at most rank will do.]
 - Original FKV: $s = r^3$ works.
 - Drineas, K., Mahoney $s = r^2$ suffices.
 - Rudelson and Vershynin $s = r \log r$ suffices. Uses some nice ideas from Functional Analysis. (Decoupling). Simpler proof of main tool by Ahlswede and Winter in Information Theory.

 v a vector valued random variable (with a probability distribution (or density) in n- space.)

- v a vector valued random variable (with a probability distribution (or density) in n- space.)
 - Eg. 1: *v* is a random column of a fixed matrix.

- v a vector valued random variable (with a probability distribution (or density) in n- space.)
 - Eg. 1: *v* is a random column of a fixed matrix.
 - Eg. 2: v has general (non-spherical) Gaussian or other densities.

- v a vector valued random variable (with a probability distribution (or density) in n- space.)
 - Eg. 1: *v* is a random column of a fixed matrix.
 - Eg. 2: v has general (non-spherical) Gaussian or other densities.
- How many i.i.d. samples of v are sufficient to ensure relative error approximation to the variance-covariance matrix - Evv^T ? Want:

Sample Variance-Covariance matrix \approx_{ε} true Variance-Covariance matrix. ($M_1 \approx_{\varepsilon} M_2$ if $x^T M_1 x \approx_{\varepsilon} x^T M_2 x \forall x$.)

< ロ > < 同 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ >

- v a vector valued random variable (with a probability distribution (or density) in n- space.)
 - Eg. 1: v is a random column of a fixed matrix.
 - Eg. 2: v has general (non-spherical) Gaussian or other densities.
- How many i.i.d. samples of v are sufficient to ensure relative error approximation to the variance-covariance matrix - Evv^T ? Want:

Sample Variance-Covariance matrix \approx_{ε} true Variance-Covariance matrix. ($M_1 \approx_{\varepsilon} M_2$ if $x^T M_1 x \approx_{\varepsilon} x^T M_2 x \forall x$.)

 Question raised for log-concave densities by K., Lovász, Simonovits for computing volumes of convex sets. First improvement by Bourgain, then Rudelson to O(n log n) and most recently Srivatsava, Vershynin to O(n). Relative error is important (and more difficult) for

- v a vector valued random variable (with a probability distribution (or density) in n- space.)
 - Eg. 1: *v* is a random column of a fixed matrix.
 - Eg. 2: v has general (non-spherical) Gaussian or other densities.
- How many i.i.d. samples of v are sufficient to ensure relative error approximation to the variance-covariance matrix - Evv^T ? Want:

Sample Variance-Covariance matrix \approx_{ε} true Variance-Covariance matrix. ($M_1 \approx_{\varepsilon} M_2$ if $x^T M_1 x \approx_{\varepsilon} x^T M_2 x \forall x$.)

- Question raised for log-concave densities by K., Lovász, Simonovits for computing volumes of convex sets. First improvement by Bourgain, then Rudelson to O(n log n) and most recently Srivatsava, Vershynin to O(n). Relative error is important (and more difficult) for
 - Linear Regression when we are looking for x minimizing x^T Var-Covar x.

(ロ) (四) (モ) (モ) (モ)

()

- v a vector valued random variable (with a probability distribution (or density) in n- space.)
 - Eg. 1: *v* is a random column of a fixed matrix.
 - Eg. 2: v has general (non-spherical) Gaussian or other densities.
- How many i.i.d. samples of v are sufficient to ensure relative error approximation to the variance-covariance matrix - Evv^T ? Want:

Sample Variance-Covariance matrix \approx_{ε} true Variance-Covariance matrix. ($M_1 \approx_{\varepsilon} M_2$ if $x^T M_1 x \approx_{\varepsilon} x^T M_2 x \forall x$.)

- Question raised for log-concave densities by K., Lovász, Simonovits for computing volumes of convex sets. First improvement by Bourgain, then Rudelson to O(n log n) and most recently Srivatsava, Vershynin to O(n). Relative error is important (and more difficult) for
 - Linear Regression when we are looking for x minimizing x^T
 Var-Covar x.
 - Graph, Matrix Sparsification Spielman, Srivatsava, Batman, Teng.

• Last Slide: prove concentration for vv^T , v random vector. Rank 1.

- Last Slide: prove concentration for vv^T , v random vector. Rank 1.
- Generally, concentration for ||X||, X = X₁ + X₂ + ··· + X_n independent d × d matrix-valued r.v.s's. with

$$0 \leq X_i \leq I.$$

- Last Slide: prove concentration for vv^T , v random vector. Rank 1.
- Generally, concentration for ||X||, X = X₁ + X₂ + ··· + X_n independent d × d matrix-valued r.v.s's. with

$$0\leq X_i\leq I.$$

 Traditional methods: Wigner ... Bound E Tr(X₁ + X₂ + ··· + X_n)^m, m large even.

< ロ > < 同 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ >

- Last Slide: prove concentration for vv^T , v random vector. Rank 1.
- Generally, concentration for ||X||, X = X₁ + X₂ + ··· + X_n independent d × d matrix-valued r.v.s's. with

$$0\leq X_i\leq I.$$

- Traditional methods: Wigner ... Bound E Tr(X₁ + X₂ + ··· + X_n)^m, m large even.
- Ahlswede and Winter A Chernoff bound using Bernstein method. Crucial: Golden-Thompson inequality.

- Last Slide: prove concentration for vv^T , v random vector. Rank 1.
- Generally, concentration for ||X||, X = X₁ + X₂ + ··· + X_n independent d × d matrix-valued r.v.s's. with

$$0 \leq X_i \leq I.$$

- Traditional methods: Wigner ... Bound E Tr(X₁ + X₂ + ··· + X_n)^m, m large even.
- Ahlswede and Winter A Chernoff bound using Bernstein method. Crucial: Golden-Thompson inequality.
 - Theorem X_i i.i.d.. $\Pr(X \notin (1 \varepsilon)EX, (1 + \varepsilon)EX) \le d e^{-\varepsilon^2 n}$, for $\varepsilon \le 1$.

イロン 不得 とくほ とくほ とうほう

- Last Slide: prove concentration for vv^T , v random vector. Rank 1.
- Generally, concentration for ||X||, X = X₁ + X₂ + ··· + X_n independent d × d matrix-valued r.v.s's. with

$$0 \leq X_i \leq I.$$

- Traditional methods: Wigner ... Bound E Tr(X₁ + X₂ + ··· + X_n)^m, m large even.
- Ahlswede and Winter A Chernoff bound using Bernstein method. Crucial: Golden-Thompson inequality.
 - Theorem X_i i.i.d.. $\Pr(X \notin (1 \varepsilon)EX, (1 + \varepsilon)EX) \le d e^{-\varepsilon^2 n}$, for $\varepsilon \le 1$.
- Tropp Independence suffices; don't need i.i.d. [Lieb's inequality instead of Golden-Thompson.]

- Last Slide: prove concentration for vv^T , v random vector. Rank 1.
- Generally, concentration for ||X||, X = X₁ + X₂ + ··· + X_n independent d × d matrix-valued r.v.s's. with

$$0 \leq X_i \leq I.$$

- Traditional methods: Wigner ... Bound E Tr(X₁ + X₂ + ··· + X_n)^m, m large even.
- Ahlswede and Winter A Chernoff bound using Bernstein method. Crucial: Golden-Thompson inequality.
 - Theorem X_i i.i.d.. $\Pr(X \notin (1 \varepsilon)EX, (1 + \varepsilon)EX) \le d e^{-\varepsilon^2 n}$, for $\varepsilon \le 1$.
- Tropp Independence suffices; don't need i.i.d. [Lieb's inequality instead of Golden-Thompson.]
- Open: Prove such concentration for negatively correlated (but not independent) X_i.

Matrix Sparsification

n × m matrix A. [Think of m >> n.] [Each column is a record in a database.]

э

(I) < ((()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) < (()) <

Matrix Sparsification

- n × m matrix A. [Think of m >> n.] [Each column is a record in a database.]
- Sample s columns of A (with a probability distribution of your choice) to get matrix B so that for every x:

$$x^{T}(AA^{T})x \approx_{\varepsilon} x^{T}(BB^{T})x \equiv |x^{T}A| \approx_{\varepsilon} |x^{T}B|.$$

< ロ > < 同 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ >
- n × m matrix A. [Think of m >> n.] [Each column is a record in a database.]
- Sample s columns of A (with a probability distribution of your choice) to get matrix B so that for every x:

$$x^{\mathsf{T}}(\mathcal{A}\mathcal{A}^{\mathsf{T}})x \approx_{\varepsilon} x^{\mathsf{T}}(\mathcal{B}\mathcal{B}^{\mathsf{T}})x \quad \equiv \quad |x^{\mathsf{T}}\mathcal{A}| \approx_{\varepsilon} |x^{\mathsf{T}}\mathcal{B}|.$$

• What probability distribution and what s?

< ロ > < 同 > < 回 > < 回 >

- n × m matrix A. [Think of m >> n.] [Each column is a record in a database.]
- Sample s columns of A (with a probability distribution of your choice) to get matrix B so that for every x:

$$x^{T}(AA^{T})x \approx_{\varepsilon} x^{T}(BB^{T})x \equiv |x^{T}A| \approx_{\varepsilon} |x^{T}B|.$$

- What probability distribution and what s?
- Length-squared sampling only gives us $||x^T A| |x^T B|| \le 0.01 ||A||$. Bad for x with small $|x^T A|$.

< ロ > < 同 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ >

- n × m matrix A. [Think of m >> n.] [Each column is a record in a database.]
- Sample s columns of A (with a probability distribution of your choice) to get matrix B so that for every x:

$$x^{T}(AA^{T})x \approx_{\varepsilon} x^{T}(BB^{T})x \equiv |x^{T}A| \approx_{\varepsilon} |x^{T}B|.$$

- What probability distribution and what s?
- Length-squared sampling only gives us $||x^TA| |x^TB|| \le 0.01||A||$. Bad for x with small $|x^TA|$.
- Do length-squared sampling on (basically) A⁻¹A (!!??!!) -Isometry, equally good for all x ! Spielman, Srivatisava, Batsman; Drineas, Mahoney, Muthukrishnan

< ロ > < 同 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ >

- n × m matrix A. [Think of m >> n.] [Each column is a record in a database.]
- Sample s columns of A (with a probability distribution of your choice) to get matrix B so that for every x:

$$x^{T}(AA^{T})x \approx_{\varepsilon} x^{T}(BB^{T})x \equiv |x^{T}A| \approx_{\varepsilon} |x^{T}B|.$$

- What probability distribution and what s?
- Length-squared sampling only gives us $||x^TA| |x^TB|| \le 0.01 ||A||$. Bad for x with small $|x^TA|$.
- Do length-squared sampling on (basically) A⁻¹A (!!??!!) -Isometry, equally good for all x ! Spielman, Srivatisava, Batsman; Drineas, Mahoney, Muthukrishnan
- $s = O^*(n)$ will do (whatever *m* is). Implies:

- n × m matrix A. [Think of m >> n.] [Each column is a record in a database.]
- Sample s columns of A (with a probability distribution of your choice) to get matrix B so that for every x:

$$x^{T}(AA^{T})x \approx_{\varepsilon} x^{T}(BB^{T})x \equiv |x^{T}A| \approx_{\varepsilon} |x^{T}B|.$$

- What probability distribution and what s?
- Length-squared sampling only gives us $||x^TA| |x^TB|| \le 0.01 ||A||$. Bad for x with small $|x^TA|$.
- Do length-squared sampling on (basically) A⁻¹A (!!??!!) -Isometry, equally good for all x ! Spielman, Srivatisava, Batsman; Drineas, Mahoney, Muthukrishnan
- $s = O^*(n)$ will do (whatever *m* is). Implies:
- Theorem For any $n \times m$ matrix A, there is a subset B of O(n) (scaled) columns of A such that for every x,

$$|x^T A| \approx_{0.01} |x^T B|$$
.

▲圖 → ▲ 国 → ▲ 国 → ― 国

Graph Spasification - a special case of Matrix Sparsification

Sample edges to represent every cut size to **relative error**. Then find sparsest cut in sampled graph.



Indeed, for graphs, sampling probabilities proportional to electrical resistances work and make sparsification possible in nearly linear time. No such fast algorithm is known for general matrix sparsification.

Maximizing Cubic and higher forms

• Given $m \times n \times p$ array A_{ijk} , find $||A|| = \text{Max}_{|x|=|y|=|z|=1}A(x, y, z) = \sum_{ijk} A_{ijk}x_iy_jz_k$. All we say here applies higher forms, A_{ijkl} , etc..

< ロ > < 同 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ >

Maximizing Cubic and higher forms

- Given $m \times n \times p$ array A_{ijk} , find $||A|| = \text{Max}_{|x|=|y|=|z|=1}A(x, y, z) = \sum_{ijk} A_{ijk}x_iy_jz_k$. All we say here applies higher forms, A_{ijkl} , etc..
- No clean, nice theory, algorithms as for matrices. In fact, exact maximization is computationally hard for quartic and higher forms.

< ロ > < 同 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ >

Maximizing Cubic and higher forms

- Given $m \times n \times p$ array A_{ijk} , find $||A|| = \text{Max}_{|x|=|y|=|z|=1}A(x, y, z) = \sum_{ijk} A_{ijk}x_iy_jz_k$. All we say here applies higher forms, A_{ijkl} , etc..
- No clean, nice theory, algorithms as for matrices. In fact, exact maximization is computationally hard for quartic and higher forms.
- **Theorem** Using length squared sampling, we can find (in polynomial time) a *x*, *y*, *z* such that with high probability

$$A(x, y, z) \ge ||A|| - 0.01||A||_{F},$$

where, $||A||_{F}^{2}$ is the sum of squares of all entries of *A*. [Alas, we cannot replace $|| \cdot ||$ on the left by $|| \cdot ||_{F}$ or vice varsa.] de la Vega, Karpinski, K., Vempala

Central Problem: Find x, y, z unit vectors to maximize $\sum_{ijk} A_{ijkl} x_i y_j z_k$.

Central Problem: Find *x*, *y*, *z* unit vectors to maximize $\sum_{ijk} A_{ijkl} x_i y_j z_k$.

If we knew the optimizing y, z, then the optimizing x is easy to find: it is just the vector A(·, y, z) (whose i th component is A(e_i, y, z)) scaled to length 1.

< ロ > < 同 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ >

Central Problem: Find *x*, *y*, *z* unit vectors to maximize $\sum_{ijk} A_{ijkl} x_i y_j z_k$.

- If we knew the optimizing y, z, then the optimizing x is easy to find: it is just the vector A(·, y, z) (whose i th component is A(e_i, y, z)) scaled to length 1.
- Now, $A(e_i, y, z) = \sum_{j,k,l} A_{i,j,k} y_j z_k$.
 - The sum can be estimated by having just a few terms, namely, *y_j*, *z_k* values for a few *j*, *k*.

< 白 > < 同 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ >

Central Problem: Find *x*, *y*, *z* unit vectors to maximize $\sum_{ijk} A_{ijkl} x_i y_j z_k$.

- If we knew the optimizing y, z, then the optimizing x is easy to find: it is just the vector A(·, y, z) (whose i th component is A(e_i, y, z)) scaled to length 1.
- Now, $A(e_i, y, z) = \sum_{j,k,l} A_{i,j,k} y_j z_k$.
 - The sum can be estimated by having just a few terms, namely, y_j, z_k values for a few j, k.
 - Of course don't know these values, but FEW ⇒ we can enumerate all possibilities.

Central Problem: Find *x*, *y*, *z* unit vectors to maximize $\sum_{ijk} A_{ijkl} x_i y_j z_k$.

- If we knew the optimizing y, z, then the optimizing x is easy to find: it is just the vector A(·, y, z) (whose i th component is A(e_i, y, z)) scaled to length 1.
- Now, $A(e_i, y, z) = \sum_{j,k,l} A_{i,j,k} y_j z_k$.
 - The sum can be estimated by having just a few terms, namely, *y_j*, *z_k* values for a few *j*, *k*.
 - Of course don't know these values, but FEW ⇒ we can enumerate all possibilities.
 - How do we make sure the variance is not too high, since the entries can have disparate values ?

Central Problem: Find *x*, *y*, *z* unit vectors to maximize $\sum_{ijk} A_{ijkl} x_i y_j z_k$.

- If we knew the optimizing y, z, then the optimizing x is easy to find: it is just the vector A(·, y, z) (whose i th component is A(e_i, y, z)) scaled to length 1.
- Now, $A(e_i, y, z) = \sum_{j,k,l} A_{i,j,k} y_j z_k$.
 - The sum can be estimated by having just a few terms, namely, *y_j*, *z_k* values for a few *j*, *k*.
 - Of course don't know these values, but FEW ⇒ we can enumerate all possibilities.
 - How do we make sure the variance is not too high, since the entries can have disparate values ?
 - Length squared sampling works ! [Stated here without proof.]

イロン 不得 とくほ とくほ とうほう

Central Problem: Find *x*, *y*, *z* unit vectors to maximize $\sum_{ijk} A_{ijkl} x_i y_j z_k$.

- If we knew the optimizing y, z, then the optimizing x is easy to find: it is just the vector A(·, y, z) (whose i th component is A(e_i, y, z)) scaled to length 1.
- Now, $A(e_i, y, z) = \sum_{j,k,l} A_{i,j,k} y_j z_k$.
 - The sum can be estimated by having just a few terms, namely, *y_j*, *z_k* values for a few *j*, *k*.
 - Of course don't know these values, but FEW ⇒ we can enumerate all possibilities.
 - How do we make sure the variance is not too high, since the entries can have disparate values ?
 - Length squared sampling works ! [Stated here without proof.]
- This gives us many candidate x 's. How do we check which one is good ? For each x, form the matrix A(x). Solve the quadratic form maximization for the matrix to find best y, z. Take the best candidate x.

• Szemeredi's Regularity Lemma:

• Szemeredi's Regularity Lemma:

• Graph *G* on *n* vertices $(n \rightarrow \infty)$.

• Szemeredi's Regularity Lemma:

- Graph G on n vertices $(n \rightarrow \infty)$.
- Can partition the vertex set into *O*(1) parts so that the edge sets between most pairs behave as if they were thrown in at random with the correct density.

• Szemeredi's Regularity Lemma:

- Graph G on n vertices $(n \rightarrow \infty)$.
- Can partition the vertex set into *O*(1) parts so that the edge sets between most pairs behave as if they were thrown in at random with the correct density.
- Beautiful Theorem with many applications including van der Warden conjecture.

• Szemeredi's Regularity Lemma:

- Graph G on n vertices $(n \rightarrow \infty)$.
- Can partition the vertex set into *O*(1) parts so that the edge sets between most pairs behave as if they were thrown in at random with the correct density.
- Beautiful Theorem with many applications including van der Warden conjecture.
- Gowers The number of parts has to be at least a tower of height $1/\varepsilon^{20}$ in error parameter ε .

< ロ > < 同 > < 回 > < 回 >

• Vertex set V of a graph partitioned into V_1, V_2, \ldots, V_k .

イロト イポト イヨト イヨト

- Vertex set V of a graph partitioned into V_1, V_2, \ldots, V_k .
- Density d_{ij} between part V_i and V_j is the fraction of number of edges between V_i, V_j.

イロト イヨト イヨト イヨト

- Vertex set V of a graph partitioned into V_1, V_2, \ldots, V_k .
- Density d_{ij} between part V_i and V_j is the fraction of number of edges between V_i, V_j.
- Think of edges between a vertex in *V_i* and one in *V_j* being thrown in at random with probability *d_{ij}*.

イロト イ団ト イヨト イヨト

- Vertex set V of a graph partitioned into V_1, V_2, \ldots, V_k .
- Density d_{ij} between part V_i and V_j is the fraction of number of edges between V_i, V_j.
- Think of edges between a vertex in *V_i* and one in *V_j* being thrown in at random with probability *d_{ij}*.
- Partition is "weakly" ε regular if for any subsets S, T of vertices we have

- Vertex set V of a graph partitioned into V_1, V_2, \ldots, V_k .
- Density d_{ij} between part V_i and V_j is the fraction of number of edges between V_i, V_j.
- Think of edges between a vertex in *V_i* and one in *V_j* being thrown in at random with probability *d_{ij}*.
- Partition is "weakly" ε regular if for any subsets S, T of vertices we have
 - Number of edges between S and T = E(of that number) $\pm \varepsilon n^2$.

- Vertex set V of a graph partitioned into V_1, V_2, \ldots, V_k .
- Density d_{ij} between part V_i and V_j is the fraction of number of edges between V_i, V_j.
- Think of edges between a vertex in *V_i* and one in *V_j* being thrown in at random with probability *d_{ij}*.
- Partition is "weakly" ε regular if for any subsets S, T of vertices we have
 - Number of edges between S and T = E(of that number $) \pm \varepsilon n^2$.
- Frieze, K. There is a weakly ε regular partition with $2^{1/\varepsilon^2}$ parts.

- Vertex set V of a graph partitioned into V_1, V_2, \ldots, V_k .
- Density d_{ij} between part V_i and V_j is the fraction of number of edges between V_i, V_j.
- Think of edges between a vertex in *V_i* and one in *V_j* being thrown in at random with probability *d_{ij}*.
- Partition is "weakly" ε regular if for any subsets S, T of vertices we have
 - Number of edges between S and T = E(of that number $) \pm \varepsilon n^2$.
- Frieze, K. There is a weakly ε regular partition with $2^{1/\varepsilon^2}$ parts.
- Such a partition can be found in poly time.

イロン 不得 とくほ とくほ とうほう

- Vertex set V of a graph partitioned into V_1, V_2, \ldots, V_k .
- Density d_{ij} between part V_i and V_j is the fraction of number of edges between V_i, V_j.
- Think of edges between a vertex in *V_i* and one in *V_j* being thrown in at random with probability *d_{ij}*.
- Partition is "weakly" ε regular if for any subsets S, T of vertices we have
 - Number of edges between S and T = E(of that number $) \pm \varepsilon n^2$.
- Frieze, K. There is a weakly ε regular partition with $2^{1/\varepsilon^2}$ parts.
- Such a partition can be found in poly time.
- But why state this in this talk?

イロン 不得 とくほ とくほ とうほう

A *cut matrix* is of the form αv ⊗ u, where, α is a real number and u, v are 0-1 vectors.

< ロ > < 同 > < 回 > < 回 >

- A cut matrix is of the form αv ⊗ u, where, α is a real number and u, v are 0-1 vectors.
- (Easy) Any matrix can be approximated by a sum of a small number of cut matrices. Specifically, at most 1/ε² cut matrices, so that the error in "cut norm" is at most ε||A||_F.

4 3 5 4 3 5 5

- A cut matrix is of the form αv ⊗ u, where, α is a real number and u, v are 0-1 vectors.
- (Easy) Any matrix can be approximated by a sum of a small number of cut matrices. Specifically, at most 1/ε² cut matrices, so that the error in "cut norm" is at most ε||A||_F.
- Cut Norm: Max. absolute value of the sum of entries in a rectangle (any subset of rows × any subset of columns)

4 3 5 4 3 5 5

- A cut matrix is of the form αv ⊗ u, where, α is a real number and u, v are 0-1 vectors.
- (Easy) Any matrix can be approximated by a sum of a small number of cut matrices. Specifically, at most 1/ε² cut matrices, so that the error in "cut norm" is at most ε||A||_F.
- Cut Norm: Max. absolute value of the sum of entries in a rectangle (any subset of rows × any subset of columns)
- Hard: Such an approximation can be found.

(B)

- A cut matrix is of the form αv ⊗ u, where, α is a real number and u, v are 0-1 vectors.
- (Easy) Any matrix can be approximated by a sum of a small number of cut matrices. Specifically, at most 1/ε² cut matrices, so that the error in "cut norm" is at most ε||A||_F.
- Cut Norm: Max. absolute value of the sum of entries in a rectangle (any subset of rows × any subset of columns)
- Hard: Such an approximation can be found.
- Easy: Such an approximation gives a weakly regular partition.

< ロ > < 同 > < 回 > < 回 >

- A cut matrix is of the form αv ⊗ u, where, α is a real number and u, v are 0-1 vectors.
- (Easy) Any matrix can be approximated by a sum of a small number of cut matrices. Specifically, at most 1/ε² cut matrices, so that the error in "cut norm" is at most ε||A||_F.
- Cut Norm: Max. absolute value of the sum of entries in a rectangle (any subset of rows × any subset of columns)
- Hard: Such an approximation can be found.
- Easy: Such an approximation gives a weakly regular partition.
- Weak regularity partition not sufficient for many purely structural results. (Otherwise would contradict lower bounds for van der Warden problem). It suffices for algorithmic applications.

・ロン ・四 ・ ・ ヨン ・ ヨン

- A cut matrix is of the form αv ⊗ u, where, α is a real number and u, v are 0-1 vectors.
- (Easy) Any matrix can be approximated by a sum of a small number of cut matrices. Specifically, at most 1/ε² cut matrices, so that the error in "cut norm" is at most ε||A||_F.
- Cut Norm: Max. absolute value of the sum of entries in a rectangle (any subset of rows × any subset of columns)
- Hard: Such an approximation can be found.
- Easy: Such an approximation gives a weakly regular partition.
- Weak regularity partition not sufficient for many purely structural results. (Otherwise would contradict lower bounds for van der Warden problem). It suffices for algorithmic applications.
- Extends to higher dimensional arrays (tensors).

< ロ > < 同 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ >